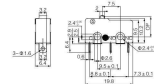
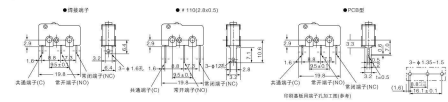


-



- | | | | |
|-------------------|-------------|--------------------|------------------|
| ③ 驱动杆 | ④ 驱动杆流水号 | ⑤ 端子规格 | ⑥ 驱动力 |
| ⑦ 投型)
00: 针状按钮 | 无或 1 至 2 位数 | S: 焊接 | F1: <0.59N |
| ⑧ C(常闭型) | 01: 摆杆型 | AS: #10 型端子 | F2: 0.6~1.0N |
| ⑨ C(常开型) | 02 R 型: 摆杆型 | PL(LP, R): PCB 型端子 | F3: 1.0~1.6N 型端子 |
| | 03: 滚珠摆杆型 | | F4: 1.6~2.2N 型端子 |

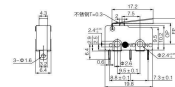


结构特性	型号	KW12-22-005F 2
动作力 恢复力	CF 最大 PF 最小	1.0N 0.2N
微行程 迟行程	PT 最大 OT 最小	0.5mm 0.5mm
响应迟滞行程	MO 最大	0.1mm
动作位置	OP	±0.4 ± 0.5mm

苏州瑞汇电子有限公司

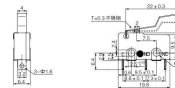
© 2014 Pearson Education, Inc. or its affiliate(s). All rights reserved.

-

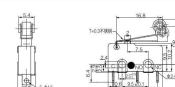


型号		KW12-GZ-Q100SP2
动作力 回复力	CF 最大 FR 最小	0.49N 0.04N
自由位置 过行程 响应差行程	FP 最大 OT 最小 MD 最大	1.2mm 0.8mm 11.5mm
动作位置	OP	0.8 ± 1.2mm

-
- Figure 1 shows a schematic diagram of the experimental setup. A subject is seated at a table, looking at a screen. A camera is positioned above the screen. A target is located at a distance of 22 ± 0.3 cm from the screen. The screen is at a distance of 4 cm from the subject's eye.



型号		KW12-Z-02180F2
驱动力	CF 最大	0.25N
回复力	RF 最小	0.04N
自由位置	FP 最大	1.2mm
过行程	OT 最小	0.8mm
响应差行程	MO 最大	15.0mm
驱动位置	OP	11.8 x 1.6mm



型号		KW12-ZZ-030SP2
动作力	CF 最大	0.49N
回复力	RF 最小	0.06N
自由位置	FP 最大	1.2mm
过行程	OT 最小	0.8mm
响应延迟行程	MD 最大	19.3mm